PENT ABSTRACTS OF JAN

(11)Publication number:

63-200041

(43)Date of publication of application: 18.08.1988

(51)Int.CI.

G01N 21/88 H01L 21/66 H05K 3/10

(21)Application number: 62-031880

(71)Applicant: TOYOTA AUTOM LOOM WORKS LTD

(22)Date of filing:

14.02.1987

(72)Inventor: ITO TAKATOSHI

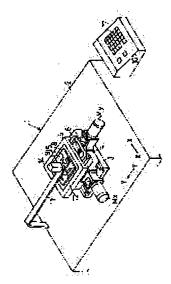
OTOSHI KOTA

(54) WIRING DEFECT DETECTOR IN INK JET TYPE HYBRID IC PATTERN FORMING APPARATUS

(57)Abstract:

PURPOSE: To enhance the reliability of hybrid IC by accurately detecting the wiring inferiority of a circuit pattern, by detecting the liquid droplet of the ink solution emitted by a liquid droplet emitter so as to follow relative movement.

CONSTITUTION: A hybrid IC substrate 9 and a liquid droplet emitter 12 emitting the liquid droplet of an ink solution containing a circuit element forming part are relatively moved and a liquid droplet emitting apparatus 1 is subjected to emitting operation during the relative movement to draw a desired circuit pattern on the substrate 9. A camera 15 as a liquid droplet emitting means is mounted in the vicinity of the support part of the liquid droplet emitter 12 at the leading end part of an arm 11 and set so that the image pickup position thereof coincides with the arrival position on the substrate 9 of the ink solution due to the liquid droplet emitter 12. This camera 15 picks up the image of the arrival position of the liquid droplet of the ink solution on the substrate 9 each time. The continuous state of each liquid droplet is judged on the basis of the picked up detection data by a microcomputer being a wiring inferiority judging means.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

THIS PAGE BLANK (USPTO)

⑩日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑫公開特許公報(A)

昭63-200041

@Int_Cl.4

識別記号

庁内整理番号

④公開 昭和63年(1988) 8月18日

21/88 21/66 G 01 N H 01 L H 05 K 3/10 E-7517-2G

6851-5F D-6736-5F 審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

の発明の名称

インクジェット式ハイブリッドICパターン形成装置における配線

不良検出装置

②特 昭62-31880

太

昭62(1987) 2月14日 23出 頣

②発 明 貴 俊 愛知県刈谷市豊田町2丁目1番地 株式会社豊田自動織機

製作所内

年 の発 眀 者 大

愛知県刈谷市豊田町2丁目1番地 株式会社豊田自動織機

製作所内

愛知県刈谷市豊田町2丁目1番地

株式会社豊田自動織機 仍出 顖 人

製作所

弁理士 恩田 博官 30代理

1. 発明の名称

インクジェット式ハイブリッドICパターン 形成装置における配線不良検出装置

2. 特許請求の範囲

1. ハイフリッド (C 拡板と回路要素形成物を含 むインク溶液の液滴を発射する液滴吐出器とを削 対移動させ、その相対移動中に激滴吐出装置を発 射動作させて前記基板上に所望の回路パターンを 描画するようにしたインクジェット式ハイブリッ ドICパターン形成装閥において、

射したインク溶液の液滴を検出する液滴検出手段 原成(以下、甲氏溶液内心) 3 多及致医征电机

前記被訴検出手段の検出データに終づいて各被。検出技能。 . ウコミ パケ田の水砂な A 内間断手段と は5 第25 配線不良判断手段は描述しようとする回路パ ングジェット式ハイブリット「ロスタース ーン形成装置における配線不良検出装置。

2. 波滴検出手段は液滴吐出器の近接位置に設け られ、その吐出器とともに移動しハイブリッド

【C基板上におりるインク溶液の液滴の到達位置 を顕像するカメラである特許請求の範囲第1項に 記収のインクジェット式ハイブリッドICパター ン形成装置における配線不良検出装置。

3. 波済検出手段は波滴吐出器の周辺部に設けら れ、その吐出器とともに移動しハイブリッドIC 基板上におけるインク溶液の被滴の到達位置の周 辺郡を掘除する複数のカメラである特許請求の範 囲第1項に記載のインクジェット━式ハイブリッド 1Cパターン形成装置における配線不良検出装置。 4. 波納検出手段は吐出器とどもに移動し、飛翔 3 年 3 0 前記相対移動に追従して前記被摘吐出器にて発し、中の液滴を光学的に検出する光検出器である特許 請求の範囲第1項に記載のインクジェット式ハイ A 智能プリッド I C パタニン形成装置における配線不良

> ターンデータと放済検出手段の検出データに基づ いて各価面位置におりる各液液の連続状態を判断 するものである特許請求の範囲第1項に記載のイ ンクジェット式ハイアリッドICパターン形成装

特開昭63-200041(2)

置における配線不良検出装置。

3. 発明の詳細な説明

発明の目的

(産業上の利用分野)

この発明はインクジェット式ハイブリッドIC パターン形成装置における配線不良検出装置に関 するものである。

(従来の技術)

従来、ハイブリッドICパターン形成装置にお いては、その回路パターンの描画が完了すると、 検査員が顕微鏡を使用して断線等の配線不良の有 無を検査していた。

(発明が解決しようとする問題点)

この配線不良の検査は検査員による目視にて行 なわれていたので、同検査は極めて煩雑なものと なるとともに完全なる検査を行なう上で自ずと限 卵があった。

この発明の目的は上記問題点を解消し、回路バ ターンの配線不良を正確に検出し、ハイブリッド ICの信頼性を向上させることができるインクジ

流吐出器にて発射される回路要素形成物を含むイ ンク溶液の液滴が基板に発射され基板上に付着さ れたか否か検知できる。その結果、配線不良判断 手段はこの波滴検出手段の検出データに基づいて 各被演の連続状態を判断、即ち配線不良の有無を 検出する。

(実施例)

以下、この発明を具体化した一実施例を図面に 従って説明する。

第1図はインクジェット式ハイブリッド [C パ ターン形成装置1における配線不良検出装置の概 台3上には左右方向(X軸方向)に移動可能なX 方向移動台4が配設されている。X方向移動台4 は前記基台3の左側面に取着されたX方向駆動用、 ステッピングモータM× の駆動軸に駆動迷精され たポールねじが响み合っている。そして、X方向 駆動用ステッピングモータM× が正逆回転するこ とによって、又方向移動台4は左右方向、即ち、 X軸方向に移動されることになる。

ェット式 ハイブリッド I C パターン形成装置にお ける配線不良検出装置を提供することにある。 発明の構成

(問題点を解決するための手段)

この発明は上記目的を達成すべく、ハイブリッ ド1C基板と回路要素形成物を含むインク溶液の 液菌を発射する液滴吐出器とを相対移動させ、そ の相対移動中に液滴吐出装置を発射動作させて前 記基板上に所望の回路パターンを描画するように したインクジェット式ハイブリッドICパターン 形成装置において、前記相対移動に追従して前記 液滴吐出器にて発射したインク溶液の液滴を検出 する波滴検出手段と、前記液滴検出手段の検出デ - タに基づいて各液滴の選続状態を判断する配線 不良判所手段とを備えたインクジェット式ハイブ リッドICパターン形成装置における配物不良検 出教習をその要旨とするものである。

上記手段により、液滴検出手段はハイブリッド 1C基板と液滴吐出器との相対移動に追従して液

前記又方向移動台4の上面には前後方向(Y帕 方向)に移動可能なY方向移動台5が配設されて いる。そのY方向移動台5は前記X方向移動台4 の前面に取着されたY方向駆動用ステッピングモ ータMy の駆動軸に駆動連結されたボールねじ 6 が略み合っている。そして、Y方向駆動用ステッ ピングモータMYが正逆回転することによって、 Y方向移動台5は前後方向、即ち、Y軸方向に駆 動されることになる。

前記Y方向移動台5の上面に形成された凹部7 には第2例に示すように同移動台5の上而と而… - 略を示し、周装四1のテーブル2に設置された甚。」となるようにアルミ製によりなる固定台8が嵌め 込まれ、その固定台8の上面にハイブリッドJC 幾板(以下、単に基板という) 9 が模数固定され るようになっている。この基板9には酸化アルミ ニウムよりなる基板が使用され、他にも、窓化ア ルミニウム、窒化ケイ素又は炭化ケイ素、その他 に酸化ペリリウム、ガラス、ホーロー基板、酸化 ジルコニウム等よりなる基板が使用される。

又、固定台8の裏面にはヒータ10が取替され

特開昭63-200041(3)

周 固 定 台 8 を 介 し て 前 記 基 板 9 を 適 当 な 温 度 に 保 つようにしている。このヒータ10は基板9を吸 めることにより後記するインク溶液13が基板9 上に活ちたとき、インク溶液13の溶媒を速やか に蒸発させ間インク溶設13の広がりを防止する ものである。

テーブル2の後側にはし状に配曲形成させて前 方に伸ばしたアーム11が設けられ、その先端に は波病吐出器12が上方位置において前記固定台 8と相対向するように取着されている。この液滴 ・ 出思12にはその上部に取着され回路要素形成 物を含むインク溶液13を貯留するタンク14が 備えられ、同波流吐出器12は後記する制御装置 からの制御信号に基づいて作動しタンク14から 送られてくるインク溶液13を固定台8に収置さ れた前記基板9上に吐出させる。この吐出動作は インク溶散13を波滴として1滴づつ吐出させる ものである。

従って、前記又方向及びY方向駆動用ステッピ ングモータM×、My を駆動制御するとともに、

波滴吐出器12を作動させることによって、第3 図に示すように基板9の上面に前記インク溶液 13による回路パターンの協画が可能となる。

尚、液滴吐出器12は本実施例ではピエゾ式イ ンクジェットヘッドが使用され、他にも熟ィンク ジェットヘッド等の各種のインクジェット方式の プリンタに使用されるインクジェットヘッドとそ の吐出方式と同様なものが適宜選択されて使用さ れる。又、インク溶液13には例えば溶質を回路 要 素 形 成 物 と し て の 金 (A u) 有 機 物 含 有 の ペ ー スト(エンゲルハルド社製)とし、溶媒をαーテ ルピネオールとしたインク溶液等の各種の国路要 表形成物としての金属を含んだインク溶液が使用 される。

又、アーム11先端部における前記液滴吐出器 1 2 の支持部の近接位置には液滴検出手段として のカメラ15が収替され、同カメラ15はその概 像位置が液滴吐出器12によるインク溶液13の 基板9上の到達位数(付着位数)と一致するよう にセットされている。そして、このカメラ15は

その時々の基板9上のインク溶液13の液滴の到 淫位霞を擬像するようになっている。

形成装置1の前面には操作パネル16が設けら れ、そのパネル16上のキーボード17を操作す ることにより、前記モータM× . My 及び液滴吐 出器12を駆動させて基板9の上面に回路パター ンの抗酶を実行させるようになっている。そして、 回路パターンが浙藤された基板9は焼成炉で焼成 され、インク溶液13は分解してインク溶液中の 回路要素形成物が残りそれが膜となってハイブリ ッドIC用の回路パターンが出来上がる。

Si゚゚ ~ 『太にごこのように構成した』インクジェット式ハ 「イフリッド [C パターン形成装置 1 における配線 不良検出装置の電気的構成を説明する。

第4図において、前記操作パネル16に内蔵さら、まり作成される。メッキーラングマン・ "れた配稿不良判断手段としてのマイクロコンピュ ータ 1 8 は中央演算処理装置(以下、 CPUという ニータ版 動画器 2 3 デ 2 4 を介して前記 X 方向及び う)19、斜脚プログラムを記憶した読み出しず 川のメモリ(ROM)よりなるプログラムメモリ 20、及び、CPU19の演算処理結果及び回路

パターンデータ等が記憶される読み出し及び貫き 替え可能なメモリ(RAM)よりなる作業用メモ リ21とから構成され、CPU19は前記制御プ ログラムに従って演算処理動作を実行する。

СРU19は外部装置としてのCADシステム 22から転送されてくる座標データを入力し、前 記作業用メモリ21の所定の記憶領域に記憶する。 この座標データを基に前記基板9に回路パターン を前記液滴吐出器12にて描頭させるためのデー タ、即ち、前記又方向駆動用ステッピングモータ Mx、Y方向駆動用ステッピングモータMy の領 動方向とその回動量、及び、液滴吐出器12の作。 勃タイミング(液滴発射タイミング)のデータで プラス ある 回路 パタケーシアータ が木装 沢内の 演算処理に

> "CPU19はこのパターンデータに基づいてモ イカの駆動用ステッピングモータM× . My を駆 動制御するとともに、吐出器駆動回路25を介し て前記波流吐出器12を作動制御してインク溶液

特開昭63-200041(4)

13を液滴として発射動作させる。尚、CPU 19への実行処理指令はキーボード17上のキー 操作によりなされる。

又、CPU19は前記カメラ15から画像デー タを入力し、その時の基板9上の液滴到達位置に おける液滴の付着状態(液滴の付着の有無)を検 出する。さらに、CPU19は描雨しようとする 回路パターンテータとカメラ15による画像デー タに基づいて各措面位置における各波滴の連続状 態を判断し配線不良の有無を検出するようになっ ている。

次に、上記のように構成されたインクジェット 式ハイアリッド1Cパターン形成装置1における 配線不良検出装置の作用を第5図に基づいて説明

今、CADシステム22にて描画すべき回路バ ターンを示す座標データが作成されているものと する。キーボード17上のキー操作に基づいて CPU19は同CADシステム22が作成した座 標データを受け、作桑用メモリ21に記憶すると 同時に同データを耕に演算処理を実行し、モータ の駆動錐や液滴吐出タイミング等の回路パターン データを作成し、作業用メモリ21の別のエリア に記憶する。

次に、基板9を固定台8の所定位置に裁置固定 した状態でキーボード17上のスタートキーが操 作されると、CPU19はスタートキーのオン信 母に応答して作業用メモリ21から演算処理の精 果作成された回路パターンデータを読み出し、同 データに基づいてX及びY方向駆動用ステッピン グモータMx 、 My を駆動制御するとともに、液 滴吐出器12を作動制御する。よって、固定台8 上の基板9は液滴吐出器12に対して同吐出器 12にて前記回路パターンが描かれるようにX及 びY方向に相対移動され、その移動中において液 商吐出器12がインク溶液13を1滴づつ吐出す ることになり、CADシステム22にて作成され たそのままのパターンが同基板9に描画されるこ とになる。

この波滴吐出器12による波滴発射動作の際に

CPU19はカメラ15からの画像信号を読取り その信号を2値化する。そして、そのX-Y方向 の座標位置(XY座標位置)における基板9への インク溶液13の液滴の付着状態、即ちその座標 位置において液流が付着しているか否かを検出す る。さらに、CPU19は前記演算された描画す べきそのX-Y方向の座標位置(XY座標位置) における回路パターンデータとカメラ15による. その液滴の付替状態を示す画像データとを比較し、 描画すべき(付着すべき)位置にインク溶液13 の付着がない場合には配線不良が発生したと判断

そして、CPU19はこの不良検出が発生する。 とバターン描画動作を停止させ、その配線不良位 野に戻すべくモータMx、Myが駆動する。C.P. 従って、従来では回路パターンの描画終了後に U 1 9 は配線不良位置において波滴吐出器 1 2 を おいて顕微鏡の目視にて行なっていた回路パター

付着をカメラ15にて確認すると修正が終了した。 と判断しパターン描画が中断した危機位置に戻り、

描画を再開させる。そして、CPU19はこのよ うにして配線不良検出及びその不良額所における 打増し動作を行ない、すべての回路パターンの描 画を遂行していく。

このように、本実施例における配線不良検出装 . 置においては、波涛叫出器12による基板9への 回路パターンの描画中において、その描画しよう とするパターンデータと被演到達位置を超像する カメラ15からの画像データと手基づいて各座標 における各波滴の運統状態を判断し回路パターン の配線不良を容易に検出することができる。さら → ☆ ♪ 。 に、。その配線不良を検出した場合には描画動作を 中断し再びその不良位置に戻りその不良箇所を修 正すべく波滴の吐出が行なわれる。

駆動させその位置に被摘の打壊しを行なわせる。 ンの配線不良の検出を自動的に、かつ正確に検知 GPU19はこの時のインク溶液13の液滴の することができるとともに回路パターンの描画中 においてその性正を行なうことができ迅速にハイ ブリッドICパターンを形成することができる。

特開昭63-200041(5)

尚、この発明は前記実施例に限定されるものではなく、以下に示すように実施してもよい。 ノノントの実体のでは配換不良質質を検出すると

あるいは、所定のバターンを描画した後、例えば、第6例(a)に示す直線パターンを描画した い場合に、第6図(b)に示すようにこの直線だクーンにおける不良位置 P1~P7を検出及び記しておき、直線パターンの描画を終了した めて不良位置 P1~P7を順に修正しこれを所定の区切りことに行なってもよい。

さらに、配線不良箇所が所定数以上ある場合に は波滅吐出器12自体が吐出不良(ノズルの目跡 り等による不良)状態にあると判断し、パージ (液流の発射動作)を行ないノズルの自動りを推 掲しその液滴吐出器12の信頼性を向上させるよ うにしてもよい。

(ロ)上記実施例ではカメラ15の向きが商接の 誘到達位置になるようにセットしたが、第7 図に まったの間においてインク溶液13の液流が通過できる穴26 が設けられた鏡27を配置するとの に同鏡27の水平位置方向にカメラ15を配置する。そして、鏡27の反射によりインク溶液13 の到達位置の擬像を行うようにしてもよい。

(ハ)さらに、第8図及び第9図に示すように波 満吐出器12の周辺都に複数(同図においては8 個)のカメラ15を配置する。そして、これらの カメラ15により昼板9に到達した彼隣の周辺邸 を騒像するようにしてもよい。

(ニ) 所定位置の液 為の状態を示す 両像をファイ バースコープにて前記カメラ15の据付が困難な 場所から離れた位置まで 転送し受光素子にてその

転送画像から液滴を認識するようにしてもよい。 (ホ)インク溶液の液滴の有無の検出場所は延板 9上の液滴の到達位置やその周辺部に限定される ものではなく、その液液吐出器12と基板9との 空間部に光学式通過センサを設け同センサにより 落下する液滴を検出するようにしてもよい。即ち、 光検出器にて飛用中の液滴を光学的に検出するようにしてもよい。

発明の効果

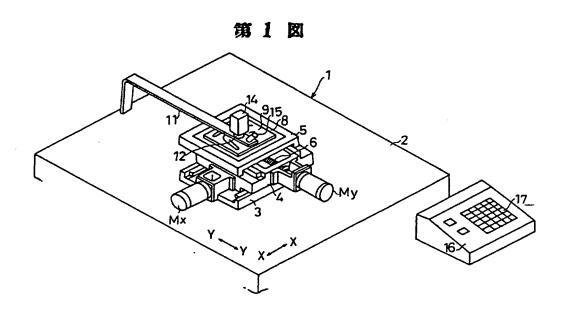
以上詳述したように、この発明によれば回路パターンの配線不良を正確に検出することができ極 タの対応が可能となりパイプリッド I C の信頼性 を向上させることができる優れた効果を発揮する。

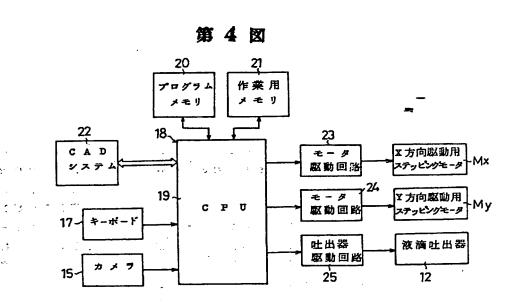
第1図はこの危明を具体化したインクジェット 式ハイブリッド I C パターン形成装置における配 総不良検出装置の斜視例、第2図は同じく Y 方向 移動台の所面内、第3図は液剤吐出器とカメラと 基収を示す図、第4図は配線不良検出装置の電気 ブロック回路図、第5図は配線不良検出装置の作

・用を説明するためのフローチャート図、第6図(a),(b)は別例の回路パターンの不良検出を説明するための図、第7図は別例の波納吐出器とカメラと基板を示す図、第8図及び第9図は別例の波納吐出器とカメラと基板を示す図である。

図中、1はインクジェット式ハイブリッド I C パターン形成装置、4は X 方向移動台、5 は Y 方向移動台、8 は B 定台、9 は A 板、1 2 は 液 液 出 器、1 3 はインク 溶液、1 5 は 液 検出手 段 としてのカメラ、1 8 は R ね 不 良 判 断 手 段 と U で の カメラ、1 8 は R ね 不 良 判 断 手 段 と U で の の ステム・1 9 は 中 央 液 算 処 型 と な の マイクロコンピュータ、1 9 は 中 央 液 算 処 型 装 で の 裏 用 メモ リ、2 2 は C A D システム、 M x は 所 の 駆 動 用 ステッピングモータ 、 M y は Y 方 向 駆 動 用 ステッピングモータ で ある。

特許出願人 株式会社 毁印自動模模製作所 代 型 人 弁理士 恩田 博官

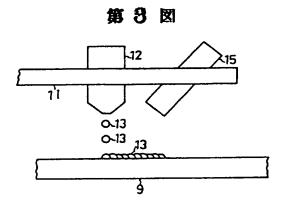


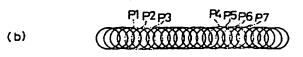


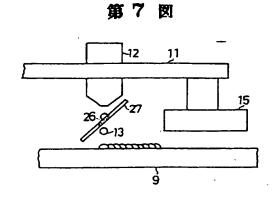
特開昭63-200041(ア)

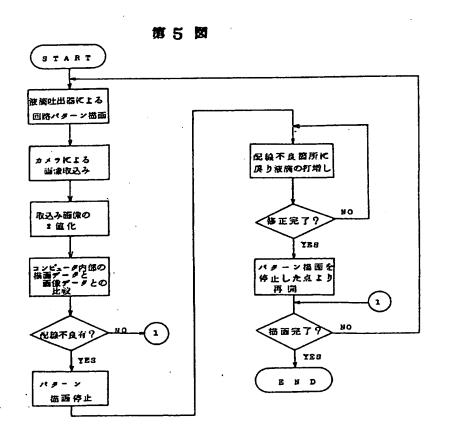
第6図

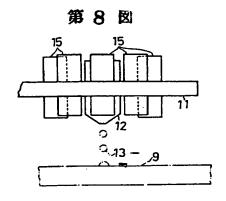


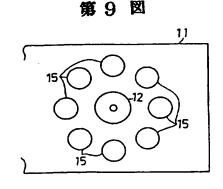












THIS PAGE BLANK (USPTO)